

1. 常微分方程的概念

NOTES

· 常微分方程

$$\frac{dx}{dt} = f(t, x)$$

$$\frac{d^2y}{dx^2} + p(x)\frac{dy}{dx} + q(x)y = f(x)$$

· 一般地 $F(x, y, y', \dots, y^{(n)}) = 0$ n 阶常微分方程

· 线性方程:

$$\frac{dy}{dx} + f(x)y = 0 \quad \text{一阶齐次线性方程}$$

$$\frac{dy}{dx} + f(x)y = g(x) \quad \text{一阶非齐次线性方程}$$

$$\frac{d^2y}{dx^2} + p(x)\frac{dy}{dx} + q(x)y = 0 \quad \text{二阶齐次线性方程}$$

$$\frac{d^2y}{dx^2} + p(x)\frac{dy}{dx} + q(x)y = f(x) \quad \text{二阶非齐次线性方程}$$

定义: 1) 若 $\varphi(x)$ 在 (a, b) 上 n 阶可导, 且 $F(x, y, y', \dots, y^{(n)}) = 0$, 且称 $y = \varphi(x)$ 为 (x) 在 (a, b) 上的一个解, 曲线 $y = \varphi(x)$ 称为积分曲线

2) $\varphi(x, C_1, C_2, \dots, C_n)$ 为 (x) 的解, 且 C_1, C_2, \dots, C_n 相互独立的 n 个常数, 则称 $\varphi(x, C_1, C_2, \dots, C_n)$ 为 (x) 的通解.

3) 不含常数的解为特解.

2. 一阶常微分方程

NOTES

· 一阶方程的初等积分法

1. 变量可分离方程

$$\frac{dy}{dx} = g(x) \cdot h(y) \text{ 称为变量可分离方程}$$

$$\text{令 } h(y) \neq 0 \text{ 则 } \frac{dy}{h(y)} = g(x) dx$$

$$\int \frac{1}{h(y)} dy = \int g(x) dx$$

若 $h(y_0) = 0$, 则 $y = y_0$ 也为解

2. 线性方程

$$\frac{dy}{dx} + f(x)y = 0 \Rightarrow \int \frac{1}{y} dy = \int f(x) dx$$

$$y = C e^{\int f(x) dx} \quad (C \neq 0)$$

又有解 $y_0 = C$, 则通解为 $y = C e^{\int f(x) dx}$

3. 非齐次线性方程

$$\frac{dy}{dx} + f(x)y = g(x)$$

$$\text{常数变易法: } y = C(x) e^{-\int f(x) dx}$$

$$\text{代入非齐次方程: } C'(x) e^{-\int f(x) dx} - f(x) C(x) e^{-\int f(x) dx} + f(x) C(x) e^{-\int f(x) dx} = g(x)$$

$$\Rightarrow C'(x) = g(x) e^{\int f(x) dx} \Rightarrow C(x) = C + \int g(x) e^{\int f(x) dx} dx$$

$$\Rightarrow y = e^{-\int f(x) dx} (C + \int g(x) e^{\int f(x) dx} dx) \text{ 其中 } C \text{ 为任意常数}$$

4. Bernoulli方程

$$\frac{dy}{dx} + f(x)y = g(x) \cdot y^n$$

当 $n = 0, 1$ 时, 为线性方程

当 $n > 0$ 且 $n \neq 1$ 时, $y = 0$ 为解

$$\text{令 } y \neq 0, \frac{1}{1-n} \frac{dy^{1-n}}{dx} + f(x)y^{1-n} = g(x)$$

$$\text{令 } u = y^{1-n} \Rightarrow \frac{du}{dx} + (1-n)f(x)u = (1-n)g(x)$$

2. 一阶常微分方程

NOTES

5. 齐次方程

1) $\frac{dy}{dx} = f(x, y)$, 其中 $f(x, y) = f(\frac{y}{x})$, $\forall x \neq 0$

2) $\frac{dy}{dx} = f(ax+by)$, 其中 $a, b \neq 0$

令 $u = ax+by \Rightarrow \frac{dy}{dx} = a + b f(u)$

3) $\frac{dy}{dx} = \frac{a_1x+b_1y+c_1}{a_2x+b_2y+c_2}$

当 $(a_1, b_1) // (a_2, b_2)$ 时, 即 2)当 $(a_1, b_1) \not// (a_2, b_2)$ 时, $C_1 = C_2 = 0$ 即 1)

C_1, C_2 不全为零, $\begin{cases} ax^* + by^* = C_1 \\ a_2x^* + b_2y^* = C_2 \end{cases}$

则 $\frac{d(x+y^*)}{d(x+x^*)} = \frac{a(x+x^*) + b(y+y^*)}{a_2(x+x^*) + b_2(y+y^*)} \Rightarrow \frac{dx}{dy} = \frac{ax^* + by^*}{a_2x^* + b_2y^*}$

6. 全微分方程:

(1) $f(x, y)dx + g(x, y)dy = 0$

若存在 $u(x, y)$ 使得 $du = f(x, y)dx + g(x, y)dy$.则称 (1) 为全微分方程, 此时, 方程 (1) 有通积分 $u(x, y) = C$ 其中 C 为任意常数

(1) 为全微分方程 $\Leftrightarrow \frac{\partial f}{\partial y} = \frac{\partial g}{\partial x}$

(2) 若 $f(x, y)dx + g(x, y)dy = 0$ 不为全微分方程,而 $u(x, y)f(x, y)dx + u(x, y)g(x, y)dy = 0$ 为全微分方程, 则 $u(x, y)$ 称为 (1) 的积分因子

$d(xy) = ydx + xdy$

$d(\frac{x}{y}) = \frac{ydx - xdy}{y^2}$

$d(\sqrt{x^2+y^2}) = \frac{x dx + y dy}{\sqrt{x^2+y^2}}$

$d(\ln(x^2+y^2)) = 2 \cdot \frac{x dx + y dy}{x^2+y^2}$

$d(\arctan \frac{x}{y}) = \frac{y dx - x dy}{x^2+y^2}$

· 非齐次通解 = 齐次通解 + 非齐次特解

3. 线性方程解的结构与求解

NOTES

1. 线性方程的结构

$$(1) y^{(n)} + a_1(x)y^{(n-1)} + \dots + a_{n-1}(x)y' + a_n(x)y = 0$$

$$(2) y^{(n)} + a_1(x)y^{(n-1)} + \dots + a_{n-1}(x)y' + a_n(x)y = f(x)$$

· 定理1:

① 设 $y_1(x), y_2(x)$ 为齐次方程 (1) 在 (a, b) 上的两个解, 则 $C_1 y_1(x) + C_2 y_2(x)$ 也为齐次方程 (1) 在 (a, b) 上的解, 其中 C_1, C_2 为任意常数

② 设 $y_1(x)$ 为齐次方程 (1) 在 (a, b) 上的任一解, $y_2(x)$ 为非齐次方程 (2) 在 (a, b) 上的任一解, 则 $y_1(x) + y_2(x)$ 也为非齐次方程 (2) 在 (a, b) 上的一个解.

③ 非齐次方程 (2) 在 (a, b) 上任两个解的差, 为齐次方程 (1) 在 (a, b) 上的一个解

· 定义: 设 $y_1(x), y_2(x), \dots, y_n(x)$ 是区间 I 上的 n 个函数, 若存在 n 个不全为零的常数 k_1, k_2, \dots, k_n 使得 $k_1 y_1(x) + k_2 y_2(x) + \dots + k_n y_n(x) \equiv 0, x \in I$, 则称这 n 个函数线性相关, 否则称为线性无关

· 定义: 设 $y_1(x), y_2(x)$ 都在区间 I 上可导, $W[y_1, y_2](x) = \begin{vmatrix} y_1(x) & y_2(x) \\ y_1'(x) & y_2'(x) \end{vmatrix}$, 称为 $y_1(x), y_2(x)$ 在 I 上的 Wronsky 行列式

· 定理2: 设 $y_1(x), y_2(x)$ 为齐次方程 (1) 在 (a, b) 上的任意两个解, 则它们的 Wronsky 行列式 $W[y_1, y_2](x) = W[y_1, y_2](x_0) e^{-\int_{x_0}^x p(t) dt}, x \in (a, b)$, 其中 $x_0 \in (a, b)$ 为一定点 (Liouville 公式)

· 推论: 设 $y_1(x), y_2(x)$ 为齐次方程 (1) 在 (a, b) 上的两个解, 则它们的 Wronsky 行列式在 (a, b) 上要么恒等于零, 要么恒不等于零

· 定理3: 齐次方程 (1) 在 (a, b) 上存在两个线性无关的解 $y_1(x), y_2(x)$, 此时, $y(x) = C_1 y_1(x) + C_2 y_2(x)$ 表示了齐次方程 (1) 的所有解, 其中 C_1, C_2 为任意常数.

· 推论: 条件同上, $C_1 y_1(x) + C_2 y_2(x)$ 为齐次方程 (1) 的通解.

· 定理4 (叠加原理): 设 $y_1(x), y_2(x)$ 分别为 $\begin{cases} y'' + p(x)y' + q(x)y = f_1(x) \\ y'' + p(x)y' + q(x)y = f_2(x) \end{cases}$ 上的解

则 $y_1(x) + y_2(x)$ 为 $y'' + p(x)y' + q(x)y = f_1(x) + f_2(x)$ 在 (a, b) 上的解.

3. 线性方程解的结构与求解

NOTES

2. 常系数齐次线性方程

Euler公式: $e^{a+bi} = e^a(\cos b + i\sin b)$

(1) $y'' + py' + qy = 0$ 寻找 $e^{\lambda x}$ 型的解, $(\lambda^2 + p\lambda + q)e^{\lambda x} = 0$ 则 $\lambda^2 + p\lambda + q = 0$ 称为方程(1)的特征根· 当 λ_1, λ_2 为实根: $C_1 e^{\lambda_1 x} + C_2 e^{\lambda_2 x}$ · 当 $\lambda_1 = \lambda_2 = \lambda$ 为重根: $(C_1 + C_2 x)e^{\lambda x}$ · 当 $\lambda_{1,2} = a \pm bi$, 其中 $b \neq 0$: $C_1 a^{ax} \cos bx + C_2 a^{ax} \sin bx$

3. 常系数非齐次线性方程

1) 非齐次项为特殊的函数

非齐次项

 $U_n(x)e^{\lambda x}$, 其中 $U_n(x)$ 为 n 次多项式 λ 为 k 重特征根, ($k=0, 1, 2, \dots$) $U_n(x)e^{ax} \cos bx$ 或 $U_n(x)e^{ax} \sin bx$ 其中 $U_n(x)$ 为 n 次多项式, $a \pm bi$ 为 k 重特征根 ($k=0, 1, 2, \dots$)非齐次方程的特解 y^* $x^k V_n(x) e^{\lambda x}$ 其中 $V_n(x)$ 为待定的 n 次多项式 $x^k e^{ax} [V_n(x) \cos bx + \tilde{V}_n(x) \sin bx]$ 或同类型, 其中 $V_n(x), \tilde{V}_n(x)$ 都为待定的 n 次多项式

2) 常系数变易法:

设方程(1)有通解

$$y = C_1(x)y_1(x) + C_2(x)y_2(x)$$

令 $y^* = C_1(x)y_1(x) + C_2(x)y_2(x) = 0$

$$y^{*'} = C_1'(x)y_1(x) + C_2'(x)y_2(x) + C_1(x)y_1'(x) + C_2(x)y_2'(x)$$

$$y^{*''} = C_1''(x)y_1(x) + C_2''(x)y_2(x) + C_1'(x)y_1'(x) + C_2'(x)y_2'(x)$$

$$= C_1'(x)y_1'(x) + C_2'(x)y_2'(x) = f(x)$$

$$\begin{cases} y_1(x)C_1'(x) + y_2(x)C_2'(x) = 0 \\ y_1'(x)C_1(x) + y_2'(x)C_2(x) = f(x) \end{cases} \Rightarrow \text{解得 } C_1'(x), C_2'(x) \text{ 积分得 (2) 的通解}$$

$$y = C_1(x)y_1(x) + C_2(x)y_2(x)$$

3. 线性方程解的结构与求解

NOTES

4. 变系数线性方程

1) Euler方程

$$x^n \frac{dy}{dx^n} + p_{n-1} x^{n-1} \frac{dy}{dx} + \dots + p_1 x \frac{dy}{dx} + p_0 y = f(x) \text{ 为 Euler 方程}$$

当 $x > 0$ 时, 令 $x = e^t$ ($\frac{dx}{dt} = x$)

$$\text{则 } x \frac{dy}{dx} = x \frac{dy}{dt} \frac{dt}{dx} = x \frac{dy}{dt} \frac{1}{x} = \frac{dy}{dt}$$

$$x^2 \frac{dy}{dx^2} = x^2 \frac{d}{dx} \left(\frac{dy}{dx} \right) = x^2 \frac{d}{dx} \left(\frac{1}{x} \frac{dy}{dt} \right) = x^2 \left(-\frac{1}{x^2} \frac{dy}{dt} + \frac{1}{x} \frac{d^2 y}{dt^2} \right)$$

$$= \frac{d^2 y}{dt^2} - \frac{dy}{dt}$$

$$x^3 \frac{dy}{dx^3} = x^3 \frac{d}{dx} \left(\frac{1}{x^2} \left(\frac{dy}{dt} - \frac{dy}{dt} \right) \right) = \dots$$

当 $x < 0$ 时, 令 $x = e^{-t}$ ($\frac{dx}{dt} = -x$), 上述变换仍然成立

2) Liouville公式的应用

$$y'' + p(x)y' + q(x)y = 0 \quad (1)$$

若方程(1)在 (a, b) 上有一个恒不等于零的解 $y_1(x)$, 对(1)的任意解 $y(x)$, 对(1)的任意

解 $y_2(x)$, 由 Liouville 公式

$$\begin{vmatrix} y_1(x) & y_2(x) \\ y_1'(x) & y_2'(x) \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} y_1(x_0) & y_2(x_0) \\ y_1'(x_0) & y_2'(x_0) \end{vmatrix} e^{-\int_{x_0}^x p(t) dt}$$

其中 $x_0 \in (a, b)$ 为一固定点上

$$y_1(x) - \frac{y_2(x)}{y_1(x)} = \frac{c}{y_1(x)} e^{-\int_{x_0}^x p(t) dt}$$

$$\Rightarrow y_2(x) = e^{\int_{x_0}^x p(t) dt} \left(c + \int_{x_0}^x \frac{c}{y_1(s)} e^{-\int_{x_0}^s p(t) dt} ds \right) = c_1 y_1(x) + c_2 y_1(x) \int_{x_0}^x \frac{1}{y_1(s)} e^{-\int_{x_0}^s p(t) dt} ds$$

3) 常数变易法

$$y'' + p(x)y' + q(x)y = f(x) \quad (2)$$

若相应齐次方程(1)有一非零解 $y_1(x)$, 令 $y = C(x)y_1(x)$, 代入方程(2), 化为

$$y_1(x)C'(x) + (2y_1'(x) + p(x)y_1(x))C(x) = f(x)$$

$$\text{再令 } u(x) = C'(x), \quad y_1(x)u' + (2y_1'(x) + p(x)y_1(x))u = f(x)$$

$$\text{有通解 } u = h(x, c) \quad C'(x) = h(x, c)$$

$$\text{积分得 } C(x) = g(x, c_1, c_2)$$

$$\text{则(2)有通解 } y = g(x, c_1, c_2) y_1(x)$$

4. 高阶方程

NOTES

I. $F(x, y^{(n)}) = 0$

1) $y^{(n)} = f(x)$

2) 参数形式: $\begin{cases} x = \varphi(t) \\ y = \psi(t) \end{cases}$

II $F(x, y^{(k)}, y^{(k+1)}, \dots, y^{(n)}) = 0$

特点: 不显含 y

令 $y^{(k)} = p$, 方程降阶为 $n-k$ 阶方程 $F(x, p, p', \dots, p^{(n-k)}) = 0$

III. $F(y, y', \dots, y^{(n)}) = 0$

特点: 不显含自变量 x ,

取 y 为(新的)自变量, 令 $p = y'$, $y'' = \frac{d^2 y}{dx^2} = \frac{dp}{dx} = p \frac{dp}{dy} \dots$

原方程化为 $F(y, p, \frac{dp}{dy}, \dots, \frac{d^{n-1} p}{dy^{n-1}}) = 0$